

(19)日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平7-152907

(43)公開日 平成7年(1995)6月16日

(51)Int.Cl. <sup>8</sup>	識別記号	序内整理番号	F I	技術表示箇所
G 0 6 T 3/40				
				5/20
G 0 9 G 5/36		9471-5G		
		8420-5L	G 0 6 F 15/ 66	3 5 5 A
		9191-5L	15/ 68	4 0 0 A
審査請求 有 請求項の数4 O L (全 8 頁) 最終頁に続く				

(21)出願番号 特願平5-297171

(22)出願日 平成5年(1993)11月29日

(71)出願人 000004237

日本電気株式会社

東京都港区芝五丁目7番1号

(72)発明者 石寺 永記

東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内

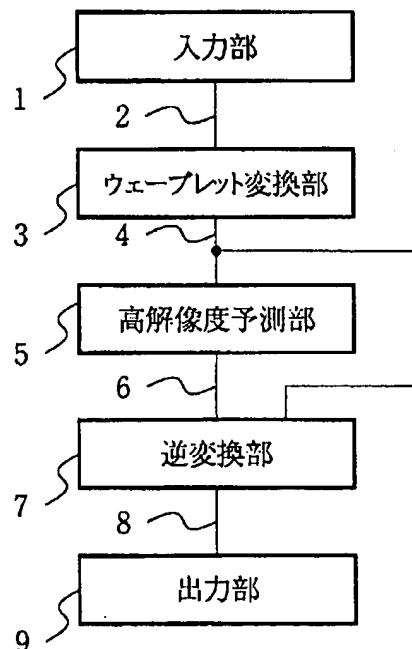
(74)代理人 弁理士 京本 直樹 (外2名)

(54)【発明の名称】 画像拡大方法及び装置

(57)【要約】

【目的】画像を拡大するとき、解像度を補償し、エッジがボケたりガタツキが目立たない画像の拡大方法及び装置の提供。

【構成】スケール解像度次数 $n$ の入力画像信号を直交ウェーブレット変換し、スケール解像度次数 $n+1$ 、 $n+2$ におけるそれぞれのウェーブレット成分を出力する手段と、スケール解像度次数 $n+1$ 、 $n+2$ のウェーブレット成分間の相関に基づいて、スケール解像度次数 $n$ におけるウェーブレット成分を予測し、出力する手段と、スケール解像度次数 $n$ におけるウェーブレット成分と前記入力画像信号とを逆変換し、スケール解像度次数 $n-1$ に拡大画像信号を得る。拡大画像を可視化する装置に出力する。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 スケール解像度次数  $n$  の入力画像信号を直交ウェーブレット変換し、スケール解像度次数  $n+1$ ,  $n+2$ ,  $n+2$  におけるそれぞれのウェーブレット成分を算出する手段と、

前記スケール解像度次数  $n+1$ ,  $n+2$ ,  $n+3$  のウェーブレット成分から、スケール解像度次数  $n$  におけるウェーブレット成分を予測する手段と、

前記スケール解像度次数  $n$  におけるウェーブレット成分と前記入力画像信号とを逆変換し、スケール解像度次数  $n-1$  における拡大画像を生成する手段と、  
を含むことを特徴とする画像拡大方法及び装置。

【請求項2】 前記直交ウェーブレット変換は、ハール(Haar)基底であることを特徴とする請求項1記載の画像拡大方法及び装置。

【請求項3】 前記ウェーブレット成分を予測する手段が、 $n+1$ 次、 $n+2$ 次、 $n+3$ 次のウェーブレット成分から各成分間の相関を用いて予測する手段を含むことを特徴とする請求項1記載の画像拡大方法及び装置。

【請求項4】 前記ウェーブレット成分を予測する手段が、前記入力画像から得られる最も細かいスケール解像度のウェーブレット成分を教師データとし、二番目、三\*

線形補間  $\phi(t) = 1 - |t|$  但し  $t \leq |1|$   
= 0 その他

三次補間  $\phi(t) = \sin(\pi t) / \pi t$

\* 番目に細かいウェーブレット成分を学習データとしてニューラルネットに与え、学習させる手段を含むことを特徴とする請求項1記載の画像拡大方法及び装置。

## 【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】この発明は、画像を拡大して出力する方法及び装置に関し、特にスケール解像度を補償して画像を拡大する画像拡大方法及び装置に関する。

【0002】

【従来の技術】従来、画像の拡大縮小方法及び装置では、異なる解像度を持つ画像出力装置間での表示及び出力を行うとき、例えば線形補間や3次補間等の補間を行うことにより解像度の補償を行っている。

【0003】これらの方法及び装置は、与えられデジタル信号を  $v(t)$  とし、フィルタを  $\phi(t)$  とすると、次の式

$$f(t) = \sum v(t) \phi(t)$$

により、一度連続信号に置き換え、この連続した信号をサンプリングして拡大したデジタル信号を得る方法である。このフィルタは次式に表わすことができる。

【0004】

但し三次で近似した関数

\* おけるウェーブレット成分と前記入力画像信号とを逆変換し、スケール解像度次数  $n-1$  における拡大画像を生成する手段と、を含む。

【0008】

【作用】直交ウェーブレット変換は多重解像度解析と密接な関係にある。多重解像度解析によって得られる階層的構造を持つデータ間には相関が生じる。この相関分を含んだ多重解像度データから互いに相関のない独立な成分を取り出すと、画像信号を直交ウェーブレット変換して得られるウェーブレット展開したときの各成分になる。

【0009】上述の直交ウェーブレット展開に関する参考文献には、「A Theory for Multiresolution Signal Decomposition: The Wavelet Representation, IEEE Trans Pattern Anal. Machine Intell., Vol. PAMI-11, No. 7, 1989」がある。以下、これに従って、ウェーブレット展開について、要旨を述べる。

【0010】先ず、多重解像度空間の定義をする。

【0011】定義 次の性質を有する  $L^2(R)$  の閉部分線形空間列  $V_n$  を  $L^2(R)$  の多重解像度近似という。

【0012】

上述の線形補間あるいは三次補間の方法で得た拡大信号の細かさ、つまり解像度は、最初に与えられたデジタル信号  $v(t)$  と、あらかじめ決めたフィルタ  $\phi(t)$  の持つ解像度で決まり、拡大された画像信号はフィルタ  $\phi(t)$  によって平滑化されたものとして得られる。

【0005】

【発明が解決しようとする課題】従来の線形補間や3次補間を行う拡大方法では、最初に与えられたデジタル信号  $v(t)$  と、あらかじめ決めたフィルタ  $\phi(t)$  に含まれる解像度成分しか含まれていないことが原因で、拡大した画像のエッジがボケたりガタツキが目立つという問題がある。

【0006】

【課題を解決するための手段】この発明の目的は、画像を拡大するとき、解像度を補償し、エッジがボケたりガタツキが目立たない画像の拡大を行うことにある。

【0007】このため、この発明は、スケール解像度次数  $n$  の入力画像信号を直交ウェーブレット変換し、スケール解像度次数  $n+1$ ,  $n+2$ ,  $n+3$  におけるそれぞれのウェーブレット成分を算出する手段と、前記スケール解像度次数  $n+1$ ,  $n+2$ ,  $n+3$  のウェーブレット成分から、スケール解像度次数  $n$  におけるウェーブレット成分を予測する手段と、前記スケール解像度次数  $n$  に\*

$$UV_n \text{ は } L^2(R) \text{ に対して稠密} \quad (1)$$

$$\cap V_n = \{0\} \quad (2)$$

$$f(t) \in V_n \Leftrightarrow f(2t) \in V_{n-1} \quad (3)$$

$$f(t) \in V_0 \Leftrightarrow f(t-j) \in V_0, j \in \mathbb{Z} \quad (4)$$

$$V_n \subset V_{n-1}, n \in \mathbb{Z} \quad (5)$$

【0013】ここで空間  $V_n$  をハール (Haar) 基底 \* 義する。  
を適用する。基本スケーリング関数  $\phi(t)$  を以下で定\* 【0014】

$$\phi(t) = \begin{cases} 1 & \text{if } 0 \leq t < 1 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (6)$$

そして、 $n$  次解像度のスケーリング関数を次式で定義す ※【0015】  
る。

$$\phi_{n,j}(t) = 2^{-n/2} \phi(2^{-n}t - j) \quad (7)$$

この例ではそれぞれの  $n$  に対して、 $\phi_{n,j}$  は正規直交基 20★  $j$  は次のように定義される。  
底になっている。 【0017】

【0016】関数  $f(t)$  の  $n$  次解像度成分  $v(n, \star$   
$$v(n, j) = \int dt \phi_{n,j}(t) f(t) \quad (8)$$

このときに  $\{\phi_{n,j}\}$  の任意の線形結合が作る関数空間 ☆【0020】が成り立つことが分る。  
を  $n$  次解像度空間と呼び、 $V_n$  で表わす。図7に画像信 【0021】この関係からスケーリング関数  $\phi_{n,j}$  はフ  
号  $f(t)$  に対する多重解像度空間の  $v(n, j)$ 、 $v$  イルタ  $h(k)$  を用いて、次のように表わすことができ  
 $v(n+1, j)$ 、 $v(n+2, j)$  と、図8にスケーリ る。  
ング関数の  $\phi_{0,0}$ 、 $\phi_{0,2}$ 、 $\phi_{1,2}$ 、とを例示する。 【0022】

【0018】図7(b)、(c)、(d)から

【0019】 30

$$v(n, j) \subset v(n+1, j)$$

☆

$$\phi_{n,j}(t) = \sum h(k-2j) \phi_{n-1,k}(t) \quad (9)$$

両辺の  $\phi_{n-1,j}$  との内積をとるとフィルタ  $h(k)$  が得 ◆【0023】  
られる。

$$h(k-2j) = \int dt \phi_{n-1,k}(t) \phi_{n,j}(t) \quad (10)$$

このフィルタ  $h(k)$  を用いて、 $n$  次解像度成分は  $(n$  \* する。

-1) 次解像度成分から以下のように求めることができ\* 【0024】

$$v(n, j) = \sum h(k) v(n-1, 2j+k) \quad (11)$$

$n$  は整数である。また、 $h(k)$  は、 $h(0) = h$  ※では見えないが、より細かい  $(n-1)$  次の解像度で見  
(1)  $= 2^{-1/2}$ 、他の  $h(k) = 0$  である。 ると、初て見える信号の特徴であると考えることができ  
【0025】関数  $\phi_{n,j}(t)$  は信号  $f(t)$  から  $n$  次解像 る。単純には、直交ウェーブレットは  $v(n)$  と  $v(n$   
度データ  $v(n, j)$  を直接計算するための関数、また  $-1)$  との差なのでバンドパスフィルタと対応する。  
 $h(k)$  は  $v(n, j)$  を一つ細かい解像度レベルの成 【0027】先ず、ウェーブレットを構成するために  $V$   
分  $v(n-1, j)$ 、から計算するための離散フィルタ  $n-1$  の中で  $V_n$  の直交補空間  $W_n$  を考える。すなわち、  
と考えることができる。 【0028】

【0026】直交ウェーブレット変換とは、 $n$  次解像度※

$$W_n \perp V_n \quad (12)$$

$$V_{n-1} = V_n + W_n \quad (13)$$

$$f(t) \in W_n \Leftrightarrow f(2t) \in W_{n+1} \quad (14)$$

$$f(t) \in W_0 \Leftrightarrow f(t-j) \in W_0, j \in \mathbb{Z} \quad (15)$$

【0029】ハール基底による多重解像度空間の例で \*る。  
は、以下で定義する基本ウェーブレット関数  $\psi(t)$  を 【0031】  
考える。

$$\begin{aligned} \psi(t) &= 1 && \text{if } 0 \leq t < 1/2 \\ &= -1 && \text{if } 1/2 \leq t < 1 \\ &= 0 && \text{otherwise} \end{aligned} \quad (10)$$

ウェーブレット基底関数  $\psi_{n,j}(t)$  は以下で与えられ\*

$$\psi_{n,j}(t) = 2^{-n/2} \psi(2^{-n}t - j) \quad (17)$$

ウェーブレット成分を  $w(n, j)$  とすると、これは以下で定義される。 ※【0032】

$$w(n, j) = \int dt \psi_{n,j}(t) f(t) \quad (18)$$

図9に画像信号  $f(t)$  に対するウェーブレット空間  $W_n$  におけるウェーブレット成分  $w(n, j)$ ,  $w(n+1, j)$ ,  $w(n+2, j)$  を例示し、図10にウェーブレット基底関数  $\psi_{1,0}$ ,  $\psi_{2,1}$  を例示する。

$$W_n \subset V_{n-1}$$

$$W_n \perp V_n$$

【0033】この場合、 $\psi_{n,j}(t)$  は正規直交基底を成す。

【0037】である。

【0034】また、 $\{\psi_{n,j}\}$  の任意の線形結合が作る関数空間を  $n$  次ウェーブレット空間呼び、 $W_n$  で表わす。

【0038】

$$W_n \subset V_{n-1}$$

【0035】このとき、

【0039】の関係からウェーブレット関数はフィルタ  $g(k)$  を用いて次のように表わすことができる。

【0036】

★ 【0040】

$$\psi_{n,j}(t) = \sum g(k-2j) \phi_{n-1,k}(t) \quad (19)$$

両辺の  $\phi_{n-1,k}$  との内積をとるとフィルタ  $g(k)$  が得られる。

☆

$$g(k-2j) = \int dt \phi_{n-1,k}(t) \psi_{n,j}(t) \quad (20)$$

このフィルタ  $g(k)$  を用いて、 $n$  次ウェーブレット空間のデータは、 $(n-1)$  次解像度データから以下のよう

◆ 【0042】

$$w(n, j) = \sum g(k) v(n-1, 2j+k) \quad (21)$$

$n$  は整数である。ここで  $g(0) = -g(1) = \dots$  \*  $(k)$  は  $w(n, j)$  を一つ細かい解像度レベルのデータ  $v(n-1)$  から計算するための離散フィルタと考えることができる。

$(n, j)$  を直接計算するための関数である。また、 $g$  \* 40 【0043】さらに、(11) 式と、(21) 式から、

$$v(n, j) = \sum h(k) v(n-1, 2j+k) \quad (11)$$

$$w(n, j) = \sum g(k) v(n-1, 2j+k) \quad (21)$$

によって、

$$\begin{aligned} v(n-1, j) &= \sum (h(2k-j) v(n, k) \\ &\quad + g(2k-j) w(n, k)) \end{aligned} \quad (22)$$

が成り立つ。つまり、 $(n-1)$  次解像度のデータ  $v(n-1, j)$  は、互い独立な  $v(n, j)$  と、 $w(n, j)$  に直和分解できることが分かる。

※ 【0044】

$$V_{n-1} = V_n + W_n \quad (23)$$

直交ウェーブレット変換は、基準解像度レベル (例えば  $n=0$ ) において、 $2^n$  個のデータ  $\{v(0, 1)\}$  が与えられているとき、フィルタ  $h(k)$  を用いて次々に  $v(1, j)$ ,  $v(2, j)$ , ... を計算することができ

る。同様にフィルタ  $g(k)$  を用いて次に  $w(1, j)$ ,  $w(2, j)$ , ... も計算することができる。

【0045】次に、画像の拡大縮小を説明する図11を参照すると、与えられた画像を  $V_n$  とすると、縮小は  $V_n$  から  $V_{n+1}$ ,  $V_{n+2}$ , ... と粗い解像度成分を求めることに相当する。したがって、画像を拡大することは、 $V_n$  から  $V_{n-1}$  を求めることである。  $V_{n-1}$  を求めるためには、式23から  $n$  次ウェーブレット成分  $W_n$  が必要である。与えられた画像  $V_n$  の中には  $n$  次のウェーブレット成分  $W_n$  が含まれていないので、これを予測によ

って求めることが必要になる。  
【0046】ウェーブレット成分は、図9(b), (c), (d) に例示されているように、スケール間の各成分間の相関を有しているため、この相関を用いて、与えられていない、より細かい解像度の  $n$  次ウェーブレット成分  $W_n$  を予測することができる。この予測には、図12に示されているウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$ , ... を入力し、予測ウェーブレット成分  $dW_n$  を求め、 $V_n$  と  $dW_n$  とから、ウェーブレット逆変換することによって、拡大画像  $V_{n-1}$  を得ることができる。

【0047】上述の予測手段は図13に例示する学習手順によって、 $dW_n$  を求めることができる。

【0048】スケーリング関数  $\phi(t)$  とウェーブレット関数  $\psi(t)$  は直交ウェーブレット変換になるものを用い、高次のウェーブレット成分の予測に用いるウェーブレット成分は複数成分を与える。従来の線形補間や三次補間は、 $V_n$  から  $V_{n-1}$  を求めるとき、 $n$  次のウェーブレット成分を無視する補間方法といえる。

【0049】

【実施例】次に、この発明について図面を参照して説明する。

【0050】この発明の第1の実施例の構成を示す図1を参照すると、連続した画像信号  $f(t)$  を入力して画像データ  $V_n$  に変換し、記憶する入力部1と、入力部1からデータバス2を通して送付される画像データ  $V_n$  を直交ウェーブレット変換し、ウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$ , ... と、前記画像データ  $V_n$  を出力するウェーブレット変換部3と、ウェーブレット変換部3からデータバス4を通じて送付されるウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$  を用いて、 $n$  次ウェーブレット成分  $W_n$  を予測する高解像度予測部5と、高解像度予測部5からデータバス6を通じて送付される  $n$  次ウェーブレット成分  $W_n$  とデータバス4を通じて送付される画像データ  $V_n$  とを逆変換して拡大された画像信号  $V_{n-1}$  を出力する逆変換部7と、逆変換部7からデータバス8を通じて送付される画像信号  $V_{n-1}$  を可視化する出力部9と、を備える。

【0051】次に、この実施例の動作を図面を参照し、説明する。

【0052】入力部1は、画像信号を取得し、画像信号の画像データ  $V_n$  を記憶する。ウェーブレット変換部3の動作の流れを示す図2を参照すると、ウェーブレット変換部3は、データバス2を通じて送付される画像データ  $V_n$  を取込む(ステップ21)。画像データ  $V_n$  を直交ウェーブレット変換し(ステップ22)、得られたウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$  と画像データ  $V_n$  を高解像度予測部5にデータバス4を通じて送付する(ステップ23)。高解像度予測部5の動作の流れを示す図3を参照すると、送付されたウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$  を取込み(ステップ31)、ウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$  の各成分間の相関から、 $n$  次のウェーブレット成分  $W_n$  を予測し(ステップ32)、予測ウェーブレット成分  $dW_n$  を得て、データバス6を通じ、逆変換部7に送付する(ステップ33)。

【0053】逆変換部7の動作の流れを示す図4を参照すると、高解像度予測部5から送付された画像データ  $V_n$  と予測ウェーブレット成分  $dW_n$  を取込み(ステップ41)、画像データ  $V_n$  と予測ウェーブレット成分  $dW_n$  を式23に基づいて、逆変換し(ステップ42)、 $n-1$  次の拡大画像の画像データを出力部9にデータバス8を通じて送付する(ステップ43)。

【0054】出力部9は、 $n-1$  次の拡大画像の画像データ  $V_{n-1}$  をディスプレイ装置あるいはプリンタ装置によって可視化する。

【0055】次に、この発明の第2の実施例について説明する。

【0056】第2の実施例の構成を示す図5を参照すると、連続した画像信号  $f(t)$  を入力して画像データ  $V_n$  に変換して、記憶する入力部51と、画像データ  $V_n$  をウェーブレット変換し、ウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$ , ... と、画像データ  $V_n$  を出力するウェーブレット変換部52と、ウェーブレット変換部52からウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$  を用いて、 $n$  次ウェーブレット成分  $dW_n$  を予測する高解像度予測部53と、 $n$  次ウェーブレット成分の予測値  $dW_n$  の算出を学習によって行う学習部56と、高解像度予測部53から送付される  $n$  次ウェーブレット成分  $dW_n$  と画像データ  $V_n$  とを逆変換して拡大された画像信号  $V_{n-1}$  を出力する逆変換部54と、逆変換部54から送付される画像信号  $V_{n-1}$  を可視化する出力部55と、を備える。

【0057】第2の実施例の動作の流れを示す図6を参照すると、高解像度予測部53がウェーブレット成分  $W_{n+1}$ ,  $W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$  を取得する(ステップ61)。 $n$  次ウェーブレット成分の予測値  $dW_n$  を学習によって予測する学習部56は、ニューラルネットワークで構成し、教師信号と学習信号とを高解像度予測部53から取得する(ステップ62)。教師信号にウェーブレット成分  $W_{n+1}$  とし、学習データとして、ウェーブレット成分

$W_{n+2}$ ,  $W_{n+3}$  を与えて  $n$  次ウェーブレット成分  $dW_n$  を予測し、出力する(ステップ63)。

【0058】逆変換部5は、 $n-1$  次の拡大画像信号  $V_{n-1}$  を画像信号  $V_n$  と  $n$  次ウェーブレット成分  $dW_n$  に基づいて、生成し、出力する。

【0059】

【発明の効果】以上説明したように、この発明の画像拡大方法及び装置では、画像信号を直交ウェーブレット変換し、高次のウェーブレット成分を成分間の相関に基づいて、あるいは学習によって求め、高次解像度成分を補償するので、拡大した画像のエッジがガタツキやボケを目立たないで、拡大画像を得ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の第1の実施例の構成を示す図である。

【図2】図1のウェーブレット変換部の動作の流れを示す図である。

【図3】図1の高解像度予測部の動作の流れを示す図である。

【図4】図1の逆変換部の動作の流れを示す図である。

【図5】この発明の第2の実施例の構成を示す図である。

【図6】図5の高解像度予測部および学習部の動作の流れを示す図である。

【図7】子図(a), (b), (c), (d)のそれぞれは、画像信号  $f(t)$  を示す図、 $n$  次のスケール解像度の画像信号  $V(n, j)$  を示す図、 $n+1$  次のスケール

解像度の画像信号  $V(n+2, j)$  を示す図、 $n+2$  次のスケール解像度の画像信号  $V(n+2, j)$  を示す図、である。

【図8】スケーリング関数  $\phi_{nj}$  を例示する図である。

【図9】子図(a), (b), (c), (d)のそれぞれは、画像信号  $f(t)$  を示す図、 $n$  次のウェーブレット成分  $W(n, j)$  を示す図、 $n+1$  次のウェーブレット成分  $W(n+1, j)$  を示す図、 $n+2$  次のウェーブレット成分  $W(n+2, j)$  を示す図、である。

【図10】ウェーブレット規格関数  $\psi_{1,0}$ ,  $\psi_{2,1}$  を例示する図、である。

【図11】画像の縮小および拡大を説明する図である。

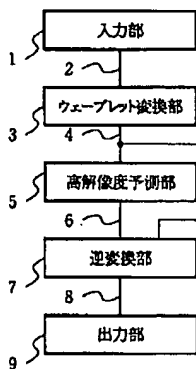
【図12】 $n$  次のウェーブレット成分  $W(n, j)$  を相関によって予測する方法を説明する図である。

【図13】 $n$  次のウェーブレット成分  $W(n, j)$  を学習によって予測する方法を説明する図である。

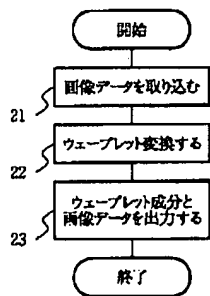
【符号の説明】

- 1 入力部
- 2 データバス
- 3 ウェーブレット変換部
- 4 データバス
- 5 高解像度予測部
- 6 データバス
- 7 逆変換部
- 8 データバス
- 9 出力部

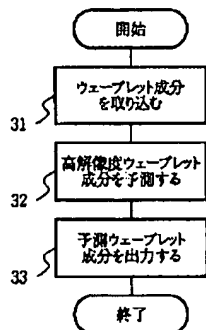
【図1】



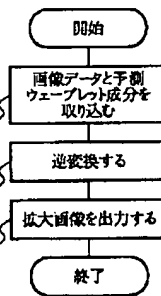
【図2】



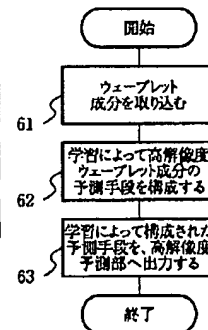
【図3】



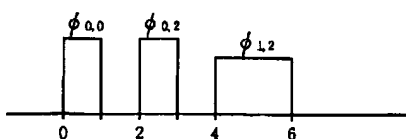
【図4】



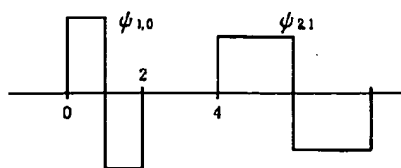
【図6】



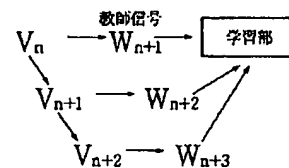
【図8】



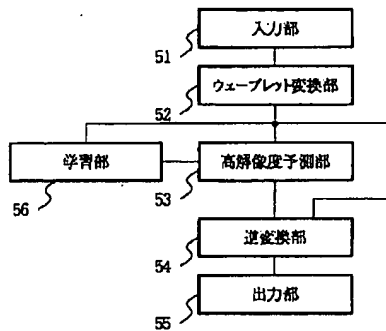
【図10】



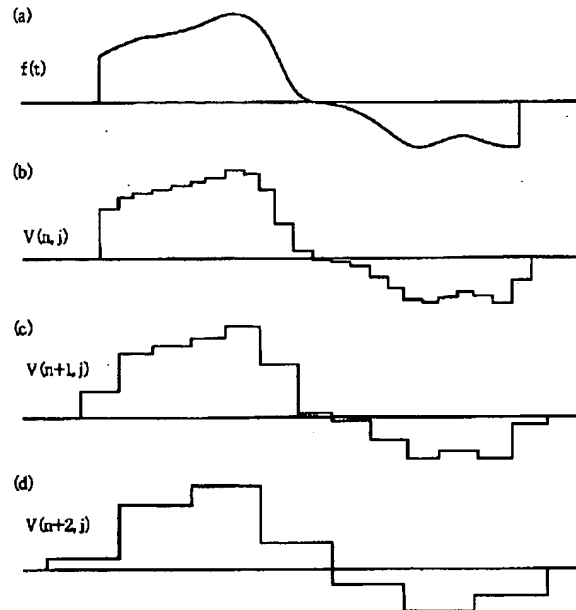
【図13】



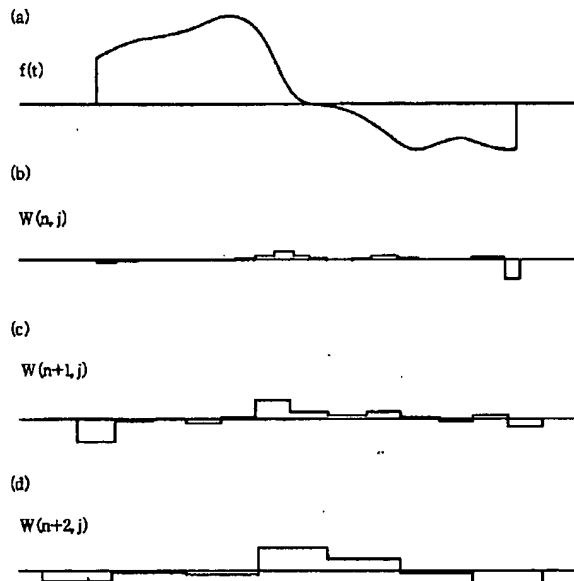
【図5】



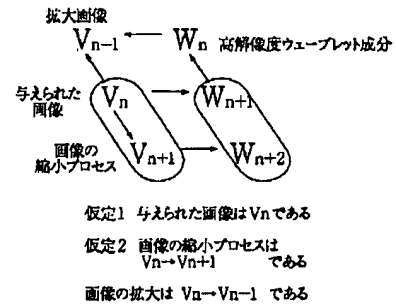
【図7】



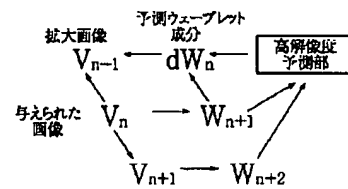
【図9】



【図11】



【図12】



フロントページの続き

(51)Int. Cl.<sup>6</sup>  
H04N 1/393

識別記号

庁内整理番号

F I

技術表示箇所



10/506569

RECEIVED PTO 02 SEP 2004

108A 3618 PCT

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re application of:

RYOZO SETOGUCHI

International Application No. PCT/JP02/01953

International Filing Date: 4 March 2002

For: METHOD FOR  
CONSTRUCTING/CONTROLLING  
WEB-ORIENTED PICTURE IMAGE  
DATABASE

INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT  
UNDER 37 CFR 1.97(b)(2)

Commissioner for Patents  
P.O. Box 1450  
Alexandria, VA 22313-1450

Dear Sir:

Pursuant to 37 CFR 1.56, 1.97 and 1.98, Applicant for the above-identified application, which is now entering the U.S. National Stage pursuant to 35 U.S.C. Section 371, hereby submits legible copies of the following relevant arts along with the Form PTO-1449 which contains the information required by 37 CFR 1.98(b):

A. Japanese Patent Application Laid-Open (Kokai) No. 2001-8027 published in Japan on January 12, 2001;

B. Hashimoto et al., "Hierarchical Image Coding and Transmission Scheme for Telemedicine Using Segmented Haar Wavelet Transform and Golomb-Rice Codes", Denshi Tsushin Gakkai Ronbunshi, D-II, 2000. 1, Vol. J83-D-II, No. 1, pp 303-310; and

C. Japanese Patent Application Laid-Open (Kokai) No. 9-34906 published in Japan on February 7, 1997.

The above-listed prior art A and B, which are all in Japanese, are cited in the International Search Report issued by Japanese Patent Office to the above-identified International Application.

Though these prior art A and B cited in the Search Report are not in the English language, the Search Report (a copy thereof enclosed) is written in English and the degree of relevance is indicated therein by way of the markings of Xs and Ys along with the explanation of such markings. Accordingly, pursuant to MPEP Section 609, the requirement for a concise explanation of relevance pursuant to 37 CFR 1.98(a)(3) for each of these non-English language prior art is satisfied, and an English concise explanation thereof is omitted herein. Nonetheless, an English language abstract is attached to prior art B.

Prior art C is in Japanese, and the English translation of this prior art is not available at this time to the undersigned. However, an English language abstract is attached to this prior art C. Accordingly, pursuant to MPEP Section 609, the requirement for a concise explanation of the relevance is satisfied, and an English concise explanation thereof is omitted herein.

Accordingly, it is hereby respectfully requested that the Patent Office make a record of these relevant art and consider them during the examination.

Respectfully submitted,

KODA & ANDROLIA

By: 

H. Henry Koda

Reg. No. 27,729

2029 Century Park East  
Suite 1430  
Los Angeles, CA 90067  
Tel: (310) 277-1391  
Fax: (310) 277-4118